

A legfrissebb szakirodalmi források

Óbudai Egyetem Egyetemi Könyvtár

Szakirodalmi ajánló mechatronika és jármű témakörben

2020/1. sz. hírlevél

Open acces források:

Jose Luis Torres-Moreno, et al.: [Energy Management Strategy for Micro-Grids with PV-Battery Systems and Electric Vehicles](#). *Energies*. 2018;11(3):522 DOI 10.3390/en11030522

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Aimi S. Ghazali, et al.: [Effects of Robot Facial Characteristics and Gender in Persuasive Human-Robot Interaction](#). *Frontiers in Robotics and AI*. 2018;5 DOI 10.3389/frobt.2018.00073

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Jinda Jia, et al.: [Modeling and Analysis of Upright Piezoelectric Energy Harvester under Aerodynamic Vortex-induced Vibration](#). *Micromachines*. 2018;9(12):667 DOI 10.3390/mi9120667

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Stefan S. Groothuis, et al.: [A General Approach to Achieving Stability and Safe Behavior in Distributed Robotic Architectures](#). *Frontiers in Robotics and AI*. 2018;5 DOI 10.3389/frobt.2018.00108

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Tomislav Strinić, et al.: [The Flux-Based Sensorless Field-Oriented Control of Permanent Magnet Synchronous Motors without Integrational Drift](#). *Actuators*. 2018;7(3):35 DOI 10.3390/act7030035

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Claudio Castellini, et al.: [Tactile Myography: An Off-Line Assessment of Able-Bodied Subjects and One Upper-Limb Amputee](#). *Technologies*. 2018;6(2):38 DOI 10.3390/technologies6020038

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Kai Tang, et al.: [Real-Time Hand Position Sensing Technology Based on Human Body Electrostatics](#). *Sensors*. 2018;18(6):1677 DOI 10.3390/s18061677

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Jumana Abu-Khalaf, et al.: [Experimental Characterization of Inkjet-Printed Stretchable Circuits for Wearable Sensor Applications](#). *Sensors*. 2018;18(10):3476 DOI 10.3390/s18103476

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Michal Frivaldsky, et al.: [Control Strategy Proposal for Modular Architecture of Power Supply Utilizing LCCT Converter](#). *Energies*. 2018;11(12):3327 DOI 10.3390/en11123327

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Mark Haas, et al.: [Human-Robotic Variable-Stiffness Grasps of Small-Fruit Containers Are Successful Even Under Severely Impaired Sensory Feedback](#). *Frontiers in Neurorobotics*. 2018;12 DOI 10.3389/fnbot.2018.00070

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Alex De La Cruz, at al.: [Implementation of a classifier didactical machine for learning mechatronic processes](#). *Enfoquite*. 2017;8(3):41-55

(Adatbázis: DOAJ – Directory of Open Acces Journals)

Források az előfizetett adatbázisokból:

Az előfizetett adatbázisok az Óbudai Egyetem hálózatából, automatikus IP cím azonosítással történik. Az egyes adatbázisok távoli elérésével, otthoni használatával kapcsolatban keresse az Egyetemi Könyvtár munkatársait.

Huawei Wang, et al.: [Experimental study on the effect of rubber isolator on the vibration of piston pump](#). ICCMA 2018: Proceedings of the 6th International Conference on Control, Mechatronics and Automation, October 2018, pages 111–115, <https://doi.org/10.1145/3284516.3284519>

(Adatbázis: ACM Digital Library)

Evgeny Grachev - Evgeny Kozlov - Andrey Trubitsyn: [Designing X-Ray Micro Computed Tomograph as a Mechatronic System](#). ICMRE'19: Proceedings of the 5th International Conference on Mechatronics and Robotics Engineering, February 2019, pages 34–39, <https://doi.org/10.1145/3314493.3314501>

(Adatbázis: ACM Digital Library)

Hany Nasry: [Coordinate Transformation In Unmanned Systems Using Clifford Algebra](#). ICMRE'19: Proceedings of the 5th International Conference on Mechatronics and Robotics Engineering, February 2019, pages 167–170, <https://doi.org/10.1145/3314493.3314496>

(Adatbázis: ACM Digital Library)

Muhammad Raees Furquan Azhar - Umair Zulfiqar - Muwahida Liaquat: [Cross-Gramian Based Lower-Order Controller Design](#). ICCMA 2018: Proceedings of the 6th International Conference on Control, Mechatronics and Automation, October 2018 Pages 53–59, <https://doi.org/10.1145/3284516.3284543>

(Adatbázis: ACM Digital Library)

Tanika D. Sofianti, et al.: [Design of Computer Integrated Assembly Line](#). ICCMA 2018: Proceedings of the 6th International Conference on Control, Mechatronics and Automation, October 2018 pages, 144–148, doi.org/10.1145/3284516.3284526

(Adatbázis: ACM Digital Library)

Haklin Kimm - Hanke Kimm: [Adaptive Design and Analysis of Starvation Free Controller Area Network for Multi-Robot System: Barrier Synchronization Technique Applied](#). ICCMA 2018: Proceedings of the 6th International Conference on Control, Mechatronics and Automation, October 2018 Pages 6–10, <https://doi.org/10.1145/3284516.3284518>

(Adatbázis: ACM Digital Library)

Ji-Hung Lou - Stephen P. Tseng: [Developing a Real-Time Multi-Axis Servo Motion Control System](#). ICCMA 2018: Proceedings of the 6th International Conference on Control, Mechatronics and Automation, October 2018 pages 86–91, <https://doi.org/10.1145/3284516.3284520>

(Adatbázis: ACM Digital Library)

Xin Ren – Ziwang Lu - Guangyu Tian: [Sensor Fault-tolerant Control for Gear-shifting Engaging Process of Electric-drive Mechanical Transmission](#). ICCMA 2018: Proceedings of the 6th International Conference on Control, Mechatronics and Automation, October 2018, pages 21–28, <https://doi.org/10.1145/3284516.3284523>

(Adatbázis: ACM Digital Library)

L. Jackson, et al.: [Design of a Small Space Robot for On-Orbit Assembly Missions](#). ICMRE'19: Proceedings of the 5th International Conference on Mechatronics and Robotics Engineering, February 2019 Pages 107–112, <https://doi.org/10.1145/3314493.3314520>

(Adatbázis: ACM Digital Library)

Szakkönyvek az Egyetemi Könyvtár állományából:

Tobik József: [Alternatív hajtású jármű tervezése és megvalósítása](#). Budapest, Óbudai Egyetem, 2013

Farkas Gábor: [Kétkerekű jármű egyenáramú, villamos hajtásának tervezése.](#) Budapest, Óbudai Egyetem, 2012

Óbudai Egyetem Digitális Archívum:

Horváth Sándor Rajmund: [Topológia-elemző rendszer kapcsolt reluktancia gépek modellezéséhez.](#) Budapest, Óbudai Egyetem, 2016

Solymosi János: [Emelővillás targoncák biztonságos használatának feltételei a raktározás területén.](#) Budapest, Óbudai Egyetem, 2016

Elektronikus könyvek:

Szekrényes András: [A kísérleti mechanika módszerei.](#) Budapest, Akadémiai Kiadó, 2019

(Adatbázis: MERSZ – Akadémiai Kiadó)

Csernák Gábor: [Dinamika.](#) Budapest, Akadémiai Kiadó, 2019

(Adatbázis: MERSZ – Akadémiai Kiadó)

Simon Vilmos: [Hajtástechnika.](#) Budapest, Akadémiai Kiadó, 2019

(Adatbázis: MERSZ – Akadémiai Kiadó)

Bende Zsolt – Rávai Attila: [Gépek biztonsága.](#) Budapest, Akadémiai Kiadó, 2019

(Adatbázis: MERSZ – Akadémiai Kiadó)

Weltsch Zoltán: [Járműipari kötéstechológiák.](#) Budapest, Akadémiai Kiadó, 2019

(Adatbázis: MERSZ – Akadémiai Kiadó)

Folyóiratcikkek az Egyetemi Könyvtár állományából:

[Hazai abroncsgyártás.](#) Műszaki Magazin, 2020.01.08. (online)

[Januártól teljes kapacitáson a pécsi repülőgépgyár.](#) Műszaki Magazin, 2020.01.08. (online)

[Az autósok fele lemondana a vezetésről.](#) Műszaki Magazin, 2020.01.08. (online)

[Önvezető autók működését szimulálják.](#) Műszaki Magazin, 2020.01.08. (online)

[Az e-autók ára nem csökken úgy, ahogy az akkuké.](#) Műszaki Magazin, 2020.01.08. (online)

[AUTOMOTIVE HUNGARY.](#) Műszaki Magazin, 2020.01.08. (online)



ÓBUDAI EGYETEM
ÓBUDA UNIVERSITY



[Saját okosautós infotainment-rendszert mutatott be az LG.](#) Műszaki Magazin, 2020.01.08.
(online)

[Tömeges modellváltás jön az autóiparban.](#) Műszaki Magazin, 2020.01.08. (online)